











Si 16% <= Taux <= 30%, alors le robot Effibot émet 3 bips espacés d’une seconde à l’aide de la fonction temporisation : « time.sleep(N) » avec N en ms. Lorsque 8% <= Taux < 16%, alors le voyant rouge s’allume. Lorsque Taux <8% le robot passe en mode manu à l’aide du sous-programme suivant « passage\_manu() » pendant 1 min puis on arrête le robot à l’aide du sous-programme « stop\_machine() » .   
(Taux = (01100100)2 <-> (100)10 <-> 100%)

Question n° ||-2

Compléter l’algorithme afin de gérer le programme « état batterie » :

Bip=0  
voyant\_Rouge =0  
t0= 0

Tant que 1 :  
 Si Taux>=00010000 et Taux<=00011110 :  
 pour i=0 à 3 :

Bip = 1

time.sleep(500)

…

…

Sinon si Taux >=………………………………… et Taux <=…………………………………………… :

…

Sinon si Taux < …………………………………………………… :

Tant que t0<=60 :

passage\_manu()

time.sleep(1000)

to=to+1

stop\_machine()