**Hyperstatisme**

**Q4. Calcul du degré d’hyperstatisme h :**

**Légende :** P = pivot ; G = glissière ; AP = appui plan ; PG = pivot glissant

**Rappel :** {S0} = {carter} ; {S1} = {roue} ; {S2} = {excentrique mâle} ; {S3} = {excentrique femelle} ; {S4} = {bielle} ; {S5} = {patin} ; {S6} = {coulisseau}

**Hypothèse 1 :**

AP

NS =

G

P

P

P

AP

S0  S1 S2 S3 S4 S6

NS =

NS =

NS =

NS =

NS =

P

G

NS =

NS =

S5

AP

NS =

PG

NS =

h =

**Q5. Hypothèse 2 :**

**Modifications :**

AP

NS =

G

P

P

P

AP

S0  S1 S2 S3 S4 S6

NS =

NS =

NS =

NS =

NS =

P

G

NS =

NS =

S5

AP

NS =

PG

NS =

h =

**Q6. Hypothèse 3 :**

**Conclusion :**

G

P

P

P

P

S0  S1 S2 S3 S4 S6

NS =5

NS =5

NS =5

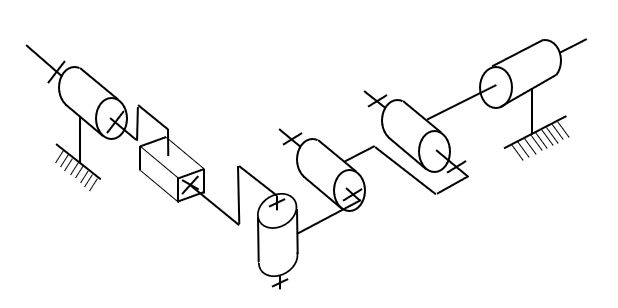
NS =5

NS =5

PG

NS =4

h = mu + mi + ΣNs – 6.(p - 1) = 1 + 0 + 29 – 6.(6 - 1) = 0

**Q7. Schéma cinématique minimal à compléter :**

**Conclusion :**

Zone à compléter

**e**